

## Optimisation

Master 1 Statistique & Data Science, Ingénierie Mathématique, 2021-2022

### Corrigé de la feuille de TD/TP n°1 : Rappels et compléments de calculs différentiels

#### Exercice 1.

- Soit  $A$  une matrice de  $\mathcal{M}_{m,n}(\mathbb{R})$  et  $b \in \mathbb{R}^m$ . Montrer que la fonction  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  définie par  $f(x) = Ax + b$  est différentiable sur  $\mathbb{R}^n$  et calculer sa différentielle en tout point  $x \in \mathbb{R}^n$ . En déduire que  $f$  est  $\mathcal{C}^1$  (et même  $\mathcal{C}^\infty$ ) sur  $\mathbb{R}^n$ .

**Solution de l'exercice 1.** Pour tous  $x, h \in \mathbb{R}^n$ ,

$$f(x + h) = A(x + h) + b = f(x) + Ah$$

donc  $f$  est différentiable en  $x$  et  $df(x) = A$ . Comme  $x \mapsto df(x)$  est constante, c'est une application  $\mathcal{C}^\infty$  donc  $f$  est aussi  $\mathcal{C}^\infty$ .

#### Exercice 2.

Soit  $A$  une matrice de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ . Soit  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  l'application  $f : x \mapsto \frac{1}{2}\langle Ax, x \rangle$ .

- Montrer que  $f$  est différentiable sur  $\mathbb{R}^n$  et déterminer  $\nabla f(x)$  pour tout  $x$ .
- Quelle est l'expression de  $\nabla f$  si  $A$  est symétrique ?
- Quel est le gradient de l'application  $x \mapsto \frac{1}{2}\|x\|^2$  ?

#### Solution de l'exercice 2.

- Pour tous  $x, h \in \mathbb{R}^n$ ,

$$\begin{aligned} f(x + h) &= \frac{1}{2}\langle A(x + h), x + h \rangle \\ &= \frac{1}{2}\langle Ax, x \rangle + \frac{1}{2}\langle Ax, h \rangle + \frac{1}{2}\langle Ah, x \rangle + \frac{1}{2}\langle Ah, h \rangle = f(x) + \frac{1}{2}\langle (A + A^T)x, h \rangle + \frac{1}{2}\langle Ah, h \rangle. \end{aligned}$$

Or par Cauchy-Schwarz,  $|\frac{1}{2}\langle Ah, h \rangle| \leq \frac{1}{2}\|Ah\|\|h\| \leq \frac{1}{2}\|A\|_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}\|h\|^2$ , donc c'est bien en o de  $\|h\|$ . D'où  $f$  est différentiable en tout point  $x \in \mathbb{R}^n$  et

$$\nabla f(x) = \frac{1}{2}(A + A^T)x.$$

- Si  $A$  est symétrique, alors  $\nabla f(x) = \frac{1}{2}(A + A^T)x = Ax$ .
- C'est le cas particulier où  $A = I_n$  qui est symétrique, donc  $\nabla f(x) = x$ .

#### Exercice 3.

Soit  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction différentiable et  $g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction dérivable. Déterminer une expression du gradient de  $h = g \circ f$ .

Application : Donner l'expression du gradient de  $x \mapsto \|x\|^4$ ,  $x \mapsto e^{\|x\|^2}$ .

#### Exercice 4.

Cet exercice porte sur le théorème :

**Théorème 1** (Condition nécessaire d'extremum local). Soit  $\Omega$  un ouvert de  $\mathbb{R}^n$ . Soit  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction à valeurs réelles. Si la fonction  $f$  admet un extremum local en un point  $x \in \Omega$  et si elle est différentiable en ce point, alors

$$\nabla f(x) = 0 \quad (\text{ou encore } df(x) = 0).$$

1. Prouver le Théorème 1 en considérant l'application  $\varphi : t \mapsto f(x + th)$  pour un vecteur  $h \in \mathbb{R}^n$  non nul quelconque.
2. Montrer que la conclusion du théorème est fausse si  $\Omega$  n'est pas un ouvert.
3. Montrer que la réciproque du théorème est fausse :  $\nabla f(x) = 0$  n'implique pas que  $x$  soit un extremum local.

#### Solution de l'exercice 4.

1. Soit  $h \in \mathbb{R}^n$ . Comme  $\Omega$  est un ouvert, il existe  $\varepsilon > 0$ , tel que pour tout  $t \in ]-\varepsilon, \varepsilon[$ ,  $x + th \in \Omega$ . La fonction  $\varphi : t \mapsto f(x + th)$  est donc définie sur  $]-\varepsilon, \varepsilon[$ . Elle est dérivable en  $t = 0$ , et d'après la formule de dérivation des fonctions composées,  $\varphi'(0) = df(x)h = \langle \nabla f(x), h \rangle$ .  $\varphi$  ayant un extremum en  $t = 0$ , on sait que  $\varphi'(0) = 0$  (en utilisant le cas bien connu des fonctions réelles de la variable réelle). On en déduit que  $\langle \nabla f(x), h \rangle = 0$ . Ceci est vrai pour tout  $h \in \mathbb{R}^n$ , donc on a bien  $\nabla f(x) = 0$ .
2. On considère par exemple pour  $n = 1$ ,  $f(x) = x$  sur le domaine fermé  $\Omega = [0, 1]$  qui admet un minimum local en  $x = 0$  (au bord du domaine...).
3. Par exemple, toujours sur  $\mathbb{R}$ ,  $f(x) = x^3$  a une dérivée nulle en 0 mais 0 n'est pas un extremum.