

TD1 Rappels sur les espaces vectoriels

I) $E = \{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 : x + y = -1 \}$ n'est pas un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^2 car le vecteur nul $(0, 0)$ de \mathbb{R}^2 n'est pas dans E .

II) (v_1, v_2, v_3, v_4) est une famille de quatre vecteurs de \mathbb{R}^3 qui est de dimension trois, donc la famille est liée.

III) 1) * dim E : on échelonne par lignes et on en profite pour caractériser E par un système d'équations linéaires:

$$\begin{array}{cccc}
 3 & -1 & 0 & x \\
 0 & 2 & 0 & y \\
 2 & 0 & \textcircled{1} & z \\
 1 & 1 & 1 & t
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{cccc}
 3 & -1 & 0 & x \\
 0 & 2 & 0 & y \\
 2 & 0 & \textcircled{1} & z \\
 \textcircled{-1} & 1 & 0 & -z+t
 \end{array}
 \quad
 \begin{array}{cccc}
 0 & 2 & 0 & x-3z+3t \\
 0 & \textcircled{2} & 0 & y \\
 0 & 2 & \textcircled{1} & z \\
 \textcircled{-1} & 1 & 0 & -z+t
 \end{array}$$

$$\begin{array}{cccc}
 0 & 0 & 0 & x-y-3z+3t \\
 0 & \textcircled{2} & 0 & y \\
 0 & 0 & \textcircled{1} & -y+z \\
 \textcircled{-1} & 0 & 0 & -\frac{1}{2}z-z+t
 \end{array}$$

Après échelonnement, il reste 3 pivots donc $\dim E = 3$ et E est caractérisé par l'équation $x - y - 3z + 3t = 0$

III) 1)

* $\dim F$: même travail

$$\begin{array}{cccc|cccc|cccc} 2 & 4 & 9 & x & 0 & 0 & 9 & x-2t & 0 & 0 & \textcircled{9} & x-2t \\ 1 & 3 & 7 & y & 0 & \textcircled{1} & 7 & y-t & 0 & \textcircled{1} & 7 & y-t \\ -4 & -5 & 0 & z & 0 & 3 & 0 & z+4t & 0 & 0 & -21 & -3y+z+7t \\ \textcircled{1} & 2 & 0 & t & \textcircled{1} & 2 & 0 & t & \textcircled{1} & 0 & -14 & -2y+3t \end{array}$$

$$0 \quad 0 \quad \textcircled{9} \quad x-2t$$

$$0 \quad \textcircled{1} \quad 0 \quad *$$

$$0 \quad 0 \quad 0 \quad \frac{7}{3}x - 3y + z + (7 - \frac{14}{3})t$$

$$\textcircled{1} \quad 0 \quad 0 \quad *$$

Ainsi, $\dim F = 3$ et F est caractérisé par l'équation

$$7x - 9y + 3z + 7t = 0$$

2) * $\dim(E \cap F)$: $E \cap F$ est caractérisé par le système

$$\begin{cases} x - y - 3z + 3t = 0 \\ 7x - 9y + 3z + 7t = 0 \end{cases}$$

Ces deux équations sont linéairement indépendantes, donc $\dim(E \cap F) = 4 - 2 = 2$.

* $\dim E + F$: formule de Grassmann :

$$\begin{aligned} \dim(E + F) &= \dim E + \dim F - \dim(E \cap F) \\ &= 3 + 3 - 2 \\ &= 4 \end{aligned}$$

* E et F ne sont pas supplémentaires dans \mathbb{R}^4 , car $\dim(E \cap F) = 2$, donc $E \cap F \neq \{0\}$.

III-3) * ENF est caractérisé par le système (S):

$$(S) \begin{cases} x - y - 3z + 3t = 0 \\ 7x - 9y + 3z + 7t = 0 \end{cases}$$

On peut l'échelonner:

$$\begin{array}{cccc} \textcircled{1} & -1 & -3 & 3 \\ 7 & -9 & 3 & 7 \\ \textcircled{1} & -1 & -3 & 3 \\ 0 & \textcircled{-2} & 24 & -14 \\ \textcircled{1} & -1 & -3 & 3 \\ 0 & \textcircled{1} & -12 & 7 \\ 1 & 0 & -15 & 10 \\ 0 & 1 & -12 & 7 \end{array}$$

(S) est donc équivalent à

$$\begin{cases} x - 15z + 10t = 0 \\ y - 12z + 7t = 0 \end{cases}$$

Compléter ce système en une famille échelonnée permet de caractériser un supplémentaire de ENF:

$$\begin{array}{cccc} 1 & 0 & -15 & 10 \\ 0 & 1 & -12 & 7 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}$$

Ainsi, le système d'équations $\begin{cases} z = 0 \\ t = 0 \end{cases}$

caractérise un supplémentaire de ENF dans \mathbb{R}^4 .

IV)

* On échelonne le système

$$\begin{array}{cccc} \textcircled{1} & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 & 4 \\ 1 & -1 & -1 & -1 \end{array} \quad \begin{array}{cccc} \textcircled{1} & 1 & 1 & 1 \\ 0 & \textcircled{1} & 2 & 3 \\ 0 & -2 & -2 & -2 \end{array} \quad \begin{array}{cccc} \textcircled{1} & 0 & -1 & -2 \\ 0 & \textcircled{1} & 2 & 3 \\ 0 & 0 & \textcircled{2} & 4 \end{array} \quad \begin{array}{cccc} \textcircled{1} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \textcircled{1} & 0 & -1 \\ 0 & 0 & \textcircled{1} & 2 \end{array}$$

Ainsi, le système

$$(S) \begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 0 \\ x_1 + 2x_2 + 3x_3 + 4x_4 = 0 \\ x_1 - x_2 - x_3 - x_4 = 0 \end{cases}$$

est équivalent au système

$$(S') \begin{cases} x_1 = 0 \\ x_2 - x_4 = 0 \\ x_3 + 2x_4 = 0 \end{cases}$$

Ce dernier étant échelonné, $\dim F = 4 - 3 = 1$.

* Base de F . $\dim F = 1$, donc on cherche un vecteur vérifiant le système (S') :

$$\begin{cases} x_1 = 0 \\ x_2 - x_4 = 0 \\ x_3 + 2x_4 = 0 \end{cases} \quad (\Rightarrow) \quad \begin{cases} x_1 = 0 \\ x_2 = x_4 \\ x_3 = -2x_4 \end{cases}$$

Le vecteur $(0, 1, -2, 1)$ constitue une base de F .

V)

* A est inversible : calculons le déterminant de A :

$$\begin{vmatrix} \textcircled{-1} & 1 & 1 \\ -6 & 4 & 2 \\ 2 & -1 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 0 & -2 & -4 \\ 0 & 1 & 3 \end{vmatrix} = (-1) \times \begin{vmatrix} -2 & -4 \\ 1 & 3 \end{vmatrix} = -(-6 + 4) \\ = 2.$$

$\det A \neq 0$, donc A est inversible.

V) * Calcul de l'inverse:

$$\begin{array}{c} \textcircled{-1} \\ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ -6 & 4 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \end{array} \quad \begin{array}{c} \textcircled{-1} \\ \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & -4 & -6 & 1 & 0 \\ 0 & \textcircled{1} & 3 & 2 & 0 & 1 \end{array} \end{array}$$

$$\begin{array}{c} \textcircled{-1} \\ \begin{array}{ccc|ccc} 0 & 0 & -2 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & \textcircled{2} & -2 & 1 & 2 \\ 0 & \textcircled{1} & 3 & 2 & 0 & 1 \end{array} \end{array} \quad \begin{array}{c} \textcircled{-1} \\ \begin{array}{ccc|ccc} 0 & 0 & -3 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & \textcircled{1} & -1 & \frac{1}{2} & 1 \\ 0 & \textcircled{1} & 0 & 5 & -\frac{3}{2} & -2 \end{array} \end{array}$$

$$\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 3 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 5 & -\frac{3}{2} & -2 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & \frac{1}{2} & 1 \end{array}$$

Donc $A^{-1} = \begin{pmatrix} 3 & -1 & -1 \\ 5 & -\frac{3}{2} & -2 \\ -1 & \frac{1}{2} & 1 \end{pmatrix}$

VI) 1) $\mathbb{R}^3 = F \oplus G$:

* $F \cap G = \{0\}$ car $v = (3, 1, -2)$ ne vérifie pas l'équation caractérisant F .

* $F + G = \mathbb{R}^3$ car

$$\begin{aligned} \dim(F + G) &= \dim F + \dim G - \dim(F \cap G) \\ &= 2 + \underline{1} - 0 \\ &= 3 \end{aligned}$$

$F + G$ est un sous-espace vectoriel de \mathbb{R}^3 qui a la même dimension que \mathbb{R}^3 , donc $F + G = \mathbb{R}^3$.

VI) 2) Base de F . choisissons deux vecteurs linéairement indépendants satisfaisant l'équation caractérisant F

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

3) On pose $P = \mathcal{M}_{B_0} B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \end{pmatrix}$

On a

$$B = P^{-1} A P$$

* Calcul de P^{-1}

$$\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 3 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & \textcircled{2} & 1 & -1 & 0 \\ \textcircled{1} & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & \textcircled{1} & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & \textcircled{1} & -2 & 0 & 0 & 1 & 0 & \textcircled{1} & -2 & 0 & 0 & 1 \end{array}$$

$$\begin{array}{ccc|ccc} 0 & 0 & \textcircled{1} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 & 1 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{3}{2} & 0 \\ \textcircled{1} & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{3}{2} & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & \textcircled{1} & 0 & 1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \end{array}$$

$$* B = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & 3 & 0 \\ 2 & -2 & 2 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 2 \\ 4 & 4 & 2 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 2 & -6 \\ 8 & 2 & 12 \\ 2 & 0 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -3 \\ 4 & 1 & 6 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\text{VI) 4) } \det A = \begin{vmatrix} \textcircled{1} & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 0 \end{vmatrix} = 1$$

$$\det B = \begin{vmatrix} 0 & 1 & -3 \\ 4 & 1 & 6 \\ \textcircled{1} & 0 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & 1 & -3 \\ 0 & 1 & -2 \\ 1 & 0 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & -3 \\ 1 & -2 \end{vmatrix} = 1$$

$\det A = \det B$: Prévisible car

$$\begin{aligned} \det B &= \det(P^{-1} A P) \\ &= \det(P^{-1}) \times \det A \times \det P \\ &= (\det P)^{-1} \times \det P \times \det A \\ &= \det A \end{aligned}$$

VII) $f \in \mathcal{L}(E, F)$. Théorème du rang :

$$\dim \text{Ker} f + \text{rg} f = \dim E$$

$$\begin{aligned} * f \text{ surjective} &\Leftrightarrow \text{rg} f = \dim F \\ &\Leftrightarrow \dim \text{Ker} f = \dim E - \dim F \\ &= 3 - 4 \\ &= -1 \end{aligned}$$

donc f ne peut pas être surjective.

$$\begin{aligned} * f \text{ injective} &\Leftrightarrow \text{Ker} f = \{0\} \Leftrightarrow \dim \text{Ker} f = 0 \\ &\Leftrightarrow \dim E = \text{rg} f \end{aligned}$$

donc si $\text{rg} f = 2$, f n'est pas injective.