

Nom :

Prénom :

Groupe :

Contrôle du 1 décembre 2017. Durée totale de l'épreuve : 40 minutes

Les documents et les calculatrices scientifiques ne sont pas autorisés.

1. On considère la fonction $z = f(x, y) = \ln(1 + x^2 - y^2)$.

(a) Préciser son domaine de définition $\mathcal{D}(f)$. La fonction f est-elle de classe C^1 , de classe C^2 sur $\mathcal{D}(f)$ (on ne demande pas de calcul) ?

$\ln(u)$ est défini si et seulement si $u > 0$
Donc $\mathcal{D}(f) = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : 1 + x^2 - y^2 > 0\}$
 f est la composition de $(x, y) \mapsto u = 1 + x^2 - y^2$ qui est C^∞ (car polynomiale) et de $u \mapsto \ln(u)$ qui est C^∞ .
La composée de fonctions C^∞ est C^∞ .

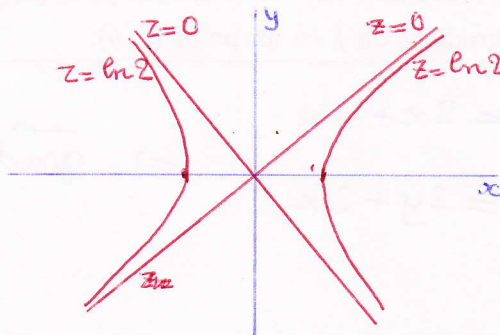
(b) Calculer les dérivées partielles premières de cette fonction.

on pose $u = 1 + x^2 - y^2$
$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{d(\ln u)}{du} \frac{\partial u}{\partial x} = \frac{1}{1 + x^2 - y^2} 2x$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = \frac{1}{1 + x^2 - y^2} (-2y)$$

(c) Donner l'équation des courbes de niveau pour $z = 0$ et $z = \ln 2$ et les tracer.

$\ln(1 + x^2 - y^2) = 0 \Leftrightarrow 1 + x^2 - y^2 = 1 \Leftrightarrow x^2 - y^2 = 0$
 $\Leftrightarrow (x - y)(x + y) = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} y = x \\ \text{ou} \\ y = -x \end{cases}$ réunion de deux droites
 $\ln(1 + x^2 - y^2) = \ln 2 \Leftrightarrow 1 + x^2 - y^2 = 2 \Leftrightarrow x^2 - y^2 = 1$
c'est l'équation d'une hyperbole équilatère d'asymptotes
 $y = \pm x$



- (d) On rappelle la définition de la dérivée directionnelle dans la direction $\vec{v}$ au point (x, y) :

$$\frac{\partial f}{\partial \vec{v}}(x, y) = D_{\vec{v}}f(x, y) = \langle \vec{\text{grad}} f(x, y), \vec{v} \rangle$$

Comment choisir le vecteur $\vec{v}$ de norme 1 pour que la dérivée directionnelle dans la direction $\vec{v}$ au point $(1, 0)$ soit la plus grande possible ?

$D_{\vec{v}}f(x, y)$ est maximal quand $\vec{v}$ pointe dans la direction de $\vec{\text{grad}} f(x, y)$, c.a.d $\vec{v} = \frac{1}{\|\vec{\text{grad}} f(x, y)\|} \vec{\text{grad}} f(x, y)$

ici : $\vec{\text{grad}} f(1, 0) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x}(1, 0) \\ \frac{\partial f}{\partial y}(1, 0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$. Donc $\vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

- (e) Donner les points critiques de la fonction f .

on résout le système

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y} = 0 \end{cases} \quad \text{c.a.d.} \quad \begin{cases} \frac{2x}{1+x^2-y^2} = 0 \\ \frac{-2y}{1+x^2-y^2} = 0 \end{cases}$$

il admet $(0, 0)$ comme unique solution

- (f) S'agit-il de minima ? maxima ? (Il n'est pas nécessaire de calculer les dérivées partielles secondes pour cette question.)

$f(0, 0) = \ln 1 = 0$

comme $1+x^2-y^2$ prend des valeurs > 1 et < 1 dans tout voisinage de $(0, 0)$, $f(x, y)$ prend des valeurs > 0 et < 0 dans tout voisinage de $(0, 0)$. Le point critique $(0, 0)$ n'est donc ni un maximum ni un minimum local.

2. On considère la fonction $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ donnée par $f(x, y) = x^2 + y^2 + 3xy$.

- (a) Calculer le gradient de f en un point (x, y) .

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x} &= 2x + 3y \\ \frac{\partial f}{\partial y} &= 2y + 3x \end{aligned} \quad \Rightarrow \quad \vec{\text{grad}} f(x, y) = \begin{pmatrix} 2x + 3y \\ 2y + 3x \end{pmatrix}$$

Nom :

- (b) Calculer les points critiques de f .

on résout le système

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y} = 0 \end{cases} \text{ c.a.d. } \begin{cases} 2x + 3y = 0 \\ 3x + 2y = 0 \end{cases} \text{ c'est un système} \\ \text{linéaire de 2 équations à 2 inconnues. Il est de Cramer : } \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 2 \end{vmatrix} = -5 \\ \text{Il admet donc } (0,0) \text{ pour unique solution.}$$

- (c) Déterminer la nature des points critiques (minimum local, maximum local, point selle).

on calcule la matrice hessienne.

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} &= 2 & \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} &= 3 \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} &= 3 & \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} &= 2 \end{aligned} \Rightarrow H_f(0,0) = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$$

Son déterminant est strictement négatif. Donc $(0,0)$ est un point-selle.

3. Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ telle que $f(r, \theta) = (r \cos \theta, r \sin \theta)$.

- (a) Calculer la matrice jacobienne de f en tout point (r, θ) .

on pose $f_1(r, \theta) = r \cos \theta$, $f_2(r, \theta) = r \sin \theta$.

$$J_f(r, \theta) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial r} & \frac{\partial f_1}{\partial \theta} \\ \frac{\partial f_2}{\partial r} & \frac{\partial f_2}{\partial \theta} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -r \sin \theta \\ \sin \theta & r \cos \theta \end{pmatrix}$$

- (b) En quels points (r, θ) la matrice jacobienne est-elle inversible?

$J_f(r, \theta)$ est inversible ssi son déterminant est non nul

$$\det J_f(r, \theta) = r \cos^2 \theta + r \sin^2 \theta = r (\cos^2 \theta + \sin^2 \theta) = r$$

Donc $J_f(r, \theta)$ est inversible ssi $r \neq 0$

- (c) (question facultative) On pose $x = r \cos \theta$ et $y = r \sin \theta$. Donner une approximation de la variation $(\Delta x, \Delta y)$ de (x, y) correspondant à la variation $(\Delta r = 0.1, \Delta \theta = 0.1)$ de (r, θ) autour de $(r, \theta) = (1, \pi/4)$.

$$\begin{pmatrix} \Delta r \\ \Delta \theta \end{pmatrix} \xrightarrow{J_f(r, \theta)} \begin{pmatrix} \Delta x \\ \Delta y \end{pmatrix} \quad \text{c.a.d.} \quad \begin{pmatrix} \Delta x \\ \Delta y \end{pmatrix} \approx J_f(r, \theta) \begin{pmatrix} \Delta r \\ \Delta \theta \end{pmatrix}$$

Pour $r=1$ et $\theta = \frac{\pi}{4}$

$$\begin{pmatrix} \Delta x \\ \Delta y \end{pmatrix} \approx \begin{pmatrix} \cos \frac{\pi}{4} & -\sin \frac{\pi}{4} \\ \sin \frac{\pi}{4} & \cos \frac{\pi}{4} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \Delta r \\ \Delta \theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0.1 \\ 0.1 \end{pmatrix} \\ = \begin{pmatrix} 0 \\ \sqrt{2} \times 0.1 \end{pmatrix}$$