

Feuille 3 : Applications linéaires

1. EXERCICES

Exercice 1.

Dire si les applications suivantes u sont linéaires de E dans F . Dans l'affirmative, on donnera les matrices associées dans les bases canoniques.

- (1) Si $E = F = \mathbb{R}^2$ et $\vec{f}_1(x, y) = (y, 2x + 3y)$; $\vec{f}_2(x, y) = (y + 2, x + y)$ et $\vec{f}_3(x, y) = (x, y^2)$;
- (2) si $E = \mathbb{R}^2$, $F = \mathbb{R}^3$ et $\vec{f}_4(x, y) = (3x + 2y, x - y, 2x + y)$;
- (3) si $E = \mathbb{R}^3$, $F = \mathbb{R}$ et $\vec{f}_5(x, y, z) = x + 3y$;
- (4) si $E = \mathbb{R}^3$, $F = \mathbb{R}^2$ et $\vec{f}_6(x, y, z) = (2x - y, 2z - y)$.

Exercice 2.

- (1) Soit (a, b, c) un vecteur de $\mathbb{R}^3$. Résoudre le système suivant :
$$\begin{cases} x + y + z = a \\ -x - y + z = b \\ y + 2z = c \end{cases}$$
- (2) Interpréter le calcul sous forme matricielle : donner la matrice M telle que $MX = B$ où $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ et $B = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ et trouver M^{-1} .
- (3) Interpréter le calcul à l'aide d'une application linéaire $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ telle que $f(x, y, z) = (a, b, c)$ et donner l'application inverse f^{-1} de f .

Exercice 3. On considère la matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & -2 & -1 \\ 1 & 6 & 3 \end{pmatrix}$ de la Feuille 1, 2.(3). Donner l'application linéaire f dont A est la matrice associée dans la base canonique. Calculer le noyau et l'image de f . Existe-t-il un $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ tel que $f(x, y, z) = (1, 2, 1)$? tel que $f(x, y, z) = (1, 2, 2)$? Pour quel(s) $\alpha \in \mathbb{R}$ existe-t-il une solution de $f(x, y, z) = (1, 2, \alpha)$? Laquelle ?

Exercice 4.

Soient $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$ les vecteurs de la base canonique de $\mathbb{R}^3$. On pose

$$u(\vec{i}) = 2\vec{i} + \vec{j} + \vec{k}, \quad u(\vec{j}) = \vec{i} + \vec{k}, \quad u(\vec{k}) = \vec{i} + \vec{j} + \vec{k}.$$

- (1) Montrer que l'on définit ainsi une application linéaire de $\mathbb{R}^3$ dans lui-même (on donnera l'image par u de $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$). Donner la matrice M de u dans la base canonique.
- (2) Soit (a, b, c) un vecteur de $\mathbb{R}^3$. Résoudre le système suivant :

$$\begin{cases} 2x + y + z = a \\ x + z = b \\ x + y + z = c \end{cases}$$

- (3) Interpréter le calcul sous forme matricielle et trouver M^{-1} .
- (4) En déduire l'application inverse $v = u^{-1}$ de u c'est-à-dire l'application $v : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ telle que $(v \circ u)(\vec{b}) = \vec{b}$ pour tout $\vec{b} \in \mathbb{R}^3$.

Exercice 5.

Donner la matrice dans la base canonique de l'application linéaire suivante $\vec{f}(x, y, z) = (-x + y, x + y - z, x + 2z)$ et déterminer la matrice inverse et l'expression de l'application inverse par la méthode de votre choix.

Réponses (non rédigées) pour les exercices 1 à 4 :

1. $\vec{f}_1, \vec{f}_4, \vec{f}_5, \vec{f}_6$ sont linéaires, $\vec{f}_2, \vec{f}_3$ ne le sont pas. Les matrices sont respectivement :

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 1 & -1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix}.$$

2. $M = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$ et $M^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 3 & 1 & -2 \\ -2 & -2 & 2 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ la solution (unique) du système étant

$$x = \frac{1}{2}(3a + b - 2c), \quad y = -a - b + c \quad \text{et} \quad z = \frac{1}{2}(a + b).$$

$f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ est donnée par $f(x, y, z) = (x + y + z, -x - y + z, y + 2z)$ et l'inverse $f^{-1} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ par $f^{-1}(u, v, w) = (\frac{3}{2}u + \frac{1}{2}v - w, -u - v + w, \frac{1}{2}u + \frac{1}{2}v)$.

3. L'application linéaire associée à A est $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, (x, y, z) \mapsto f(x, y, z) = (x + 2y + z, x - 2y - z, x + 6y + 3z)$. On a $\ker(f) = \{(0, -z/2, z) \in \mathbb{R}^3 / z \in \mathbb{R}\}$ et $\text{Im}(f) = \{(a, b, c) \in \mathbb{R}^3 / 2a - b - c = 0\}$. Un $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ tel que $f(x, y, z) = (a, b, c)$ existe ssi le système

$A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ a une solution donc ssi $(a, b, c) \in \text{Im}(A)$ ou encore ssi $2a - b - c = 0$. Comme

$(1, 2, 1)$ ne satisfait pas à cette condition, l'équation $f(x, y, z) = (1, 2, 1)$ n'admet pas de solution, de même pour $f(x, y, z) = (1, 2, 2)$. Ssi α est tel que $2 \cdot 1 - 2 - \alpha = 0$ ou encore ssi $\alpha = 0$, l'équation $f(x, y, z) = (1, 2, \alpha)$ admet une solution, plus précisément une infinité de solutions à savoir $(x, y, z) = (3/2, -1/4 - z/2, z)$ où $z \in \mathbb{R}$.

4. $u(\vec{i}) = (2, 1, 1), u(\vec{j}) = (1, 0, 1), u(\vec{k}) = (1, 1, 1)$ donc $M = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$. $M \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} =$

$\begin{pmatrix} 2x + y + z \\ x + z \\ x + y + z \end{pmatrix}$ donc $u(x, y, z) = (2x + y + z, x + z, x + y + z)$. Avec la méthode de Gauss

on obtient les solutions du système (qui s'écrit $MX = B$) : $x = a - c, y = -b + c$ et $z = -a + b + c$ (qu'on interprète comme $X = M^{-1}B$) d'où $M^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$.

$v(a, b, c) = (a - c, -b + c, -a + b + c)$.

5. La matrice de $\vec{f}$ est $M = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ d'où $M^{-1} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} -2 & 2 & 1 \\ 3 & 2 & 1 \\ 1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$ d'où $\vec{f}^{-1}(x, y, z) =$

$$\frac{1}{5}(-2x + 2y + z, 3x + 2y + z, x - y + 2z).$$

2. TRAVAUX PERSONNELS

- (1) Parmi les applications suivantes, lesquelles sont linéaires ? Dans l'affirmative, donner la matrice associée dans les bases canoniques.

$$\begin{array}{ll}
 f_1 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} & f_2 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\
 x \mapsto 2x & x \mapsto e^x \\
 f_3 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} & f_4 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R} \\
 (x, y) \mapsto 2x + y & (x, y) \mapsto e^{x+y} \\
 f_5 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 & f_6 : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2 \\
 (x, y) \mapsto (2x + y, x - 2y) & (x, y) \mapsto (2x + y, e^{x+y}) \\
 f_7 : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2 & f_8 : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3 \\
 (x, y, z) \mapsto (2x + y, y + z) & (x, y, z) \mapsto (2x + y, y + z, 2x + y)
 \end{array}$$

- (2) On considère les vecteurs $\vec{e}_1 = \frac{1}{3}(1, 2, 2)$, $\vec{e}_2 = \frac{1}{3}(2, 1, -2)$, $\vec{e}_3 = \frac{1}{3}(2, -2, 1)$.
- Montrer que c'est une base orthonormée.
 - On considère l'application linéaire $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ donnée par $f(\vec{i}) = \vec{e}_1$, $f(\vec{j}) = \vec{e}_2$ et $f(\vec{k}) = \vec{e}_3$. Donnez sa matrice P dans la base $\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}$ et calculer $f(x, y, z)$.
 - Calculez l'inverse P^{-1} de P .
 - On considère $g : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ donné par $g(x, y, z) = (-x + 2z, y + 2z, 2x + 2y)$. Montrer que g est linéaire et donner sa matrice A dans la base canonique.
 - Calculez de deux façons différentes la matrice C de $g \circ f$ dans la base canonique.
 - Donner la matrice B de g dans la base $\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3$.

3. SOLUTION DES TRAVAUX PERSONNELS

- (1) $f_1(\lambda x + \mu x') = 2(\lambda x + \mu x') = \lambda 2x + \mu 2x = \lambda f_1(x) + \mu f_1(x)$, f_1 linéaire.
 $f_2(0 + 1) = e$ alors que $f_2(0) + f_2(1) = 1 + e \neq f_2(0 + 1)$, f_2 non linéaire. De même, f_4 et f_6 ne sont pas linéaires.
 $f_3(\lambda(x, y) + \mu(x', y')) = f_3(\lambda x + \mu x', \lambda y + \mu y') = 2(\lambda x + \mu x') + \lambda y + \mu y' = \lambda(2x + y) + \mu(2x' + y') = \lambda f_3(x, y) + \mu f_3(x', y')$ donc f_3 est linéaire. De même, f_5 , f_7 et f_8 sont linéaires.

La matrice M_i associée à f_i pour $i = 1, 3, 5, 7, 8$ est : $M_1 = (2)$, $M_3 = \begin{pmatrix} 2 & 1 \end{pmatrix}$,

$$M_5 = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix}, M_7 = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}, M_8 = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \end{pmatrix},$$

- (2) (a) Il faut vérifier que $\|\vec{e}_1\| = \|\vec{e}_2\| = \|\vec{e}_3\| = 1$ et que $\langle \vec{e}_1, \vec{e}_2 \rangle = \langle \vec{e}_1, \vec{e}_3 \rangle = \langle \vec{e}_2, \vec{e}_3 \rangle = 0$. Ceci s'obtient par des calculs simples, par exemple :

$$\|\vec{e}_1\| = \frac{1}{3}\sqrt{1^2 + 2^2 + 2^2} = \frac{1}{3}\sqrt{9} = 1$$

et

$$\langle \vec{e}_1, \vec{e}_2 \rangle = \frac{1}{9}(1 \times 2 - 2 \times 2 + 2 \times 1) = 0.$$

- (b) On a $f(\vec{i}) = \vec{e}_1 = \frac{1}{3}(1, 2, 2)$, $f(\vec{j}) = \vec{e}_2 = \frac{1}{3}(2, 1, -2)$ et $f(\vec{k}) = \vec{e}_3 = \frac{1}{3}(2, -2, 1)$, la matrice de f dans la base canonique est donc

$$P = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & -2 \\ 2 & -2 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{et } f(x, y, z) = \frac{1}{3}(x + 2y + 2z, 2x + y - 2z, 2x - 2y + z).$$

(c) En résolvant $PX = B$ par la méthode de Gauss on trouve que

$$P^{-1} = P^t = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & -2 \\ 2 & -2 & 1 \end{pmatrix}.$$

(d) Pour vérifier la linéarité :

$$\begin{aligned} g(\lambda(x, y, z) + \mu(x', y', z')) &= g(\lambda x + \mu x', \lambda y + \mu y', \lambda z + \mu z') \\ &= (-\lambda x - \mu x' + 2\lambda z + 2\mu z', \lambda y + \mu y' + 2\lambda z + 2\mu z', \\ &\quad 2\lambda x + 2\mu x' + 2\lambda y + 2\mu y') \\ &= \lambda(-x + 2z, y + 2z, 2x + 2y) + \mu(-x + 2z, y + 2z, 2x + 2y) \\ &= \lambda g(x, y, z) + \mu g(x', y', z') \end{aligned}$$

et la matrice de g dans la base canonique est $A = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \\ 2 & 2 & 0 \end{pmatrix}$.

(e) On a $(g \circ f)(x, y, z) = g(f(x, y, z)) = g(\frac{1}{3}(x + 2y + 2z, 2x + y - z, 2x - 2y + z)) = (x - 2y, 2x - y, 2x + 2y)$ d'où $C = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 \\ 2 & -1 & 0 \\ 2 & 2 & 0 \end{pmatrix}$. On obtient la même matrice

en calculant $C = AP$.

(f) On a $g(\vec{e}_1) = (1, 2, 2) = 3\vec{e}_1$, $g(\vec{e}_2) = (-2, -1, 2) = -3\vec{e}_2$ et $g(\vec{e}_3) = \vec{0}$ donc

$$B = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$