

## Géométrie du plan et de l'espace

### GEOMETRIE DU PLAN ET NOMBRES COMPLEXES

---

#### 1. Rappels.

Un nombre complexe est un nombre de la forme  $z = x + iy$  où  $x, y \in \mathbf{R}$  et  $i$  vérifie  $i^2 = -1$ . On définit

l'addition

$$z + z' = (x + iy) + (x' + iy') = (x + x') + i(y + y')$$

et la multiplication

$$zz' = (x + iy)(x' + iy') = (xx' - yy') + i(xy' + yx')$$

On note  $\mathbf{C}$  l'ensemble des nombres complexes.

**Théorème.** *Muni de l'addition et de la multiplication,  $\mathbf{C}$  est un corps. Donc,*

- (i)  $(\mathbf{C}, +)$  est un groupe (abélien) ;
- (ii)  $(\mathbf{C}^*, \cdot)$  est un groupe (abélien).

Par construction,  $\mathbf{C}$  s'identifie à  $\mathbf{R}^2$  comme espace vectoriel réel. On peut donc voir  $\mathbf{C}$  comme un plan (vectoriel ou affine). Si on voit  $\mathbf{C}$  comme un plan affine, il est d'usage de distinguer un point  $M = (x, y)$  de ce plan et son affixe  $z = x + iy$ . S'il n'y a pas d'ambiguité, nous confondrons le point et son affixe.

L'écriture polaire d'un nombre complexe  $z = x + iy$  non nul est  $z = re^{i\theta}$  où  $r = \sqrt{x^2 + y^2}$  et  $\theta$  est défini par  $\cos \theta = x/r$  et  $\sin \theta = y/r$ . On appelle  $r = |z|$  le module de  $z$  et  $\theta$  son argument. On définit le nombre complexe conjugué  $\bar{z} = x - iy$ . On a  $|z| = \sqrt{z\bar{z}}$ .

**Théorème (admis).** *Tout polynôme  $P \in \mathbf{C}[X]$  de degré  $n$  admet exactement  $n$  racines dans  $\mathbf{C}$  comptées avec leur multiplicité.*

**Exemple : les racines  $n$ -ièmes de l'unité.** Ce sont les  $n$  solutions de l'équation  $z^n - 1 = 0$ . Elles sont de la forme  $e^{2i\pi k/n}$ , où  $k = 0, 1, \dots, n-1$ . On a vu que l'ensemble  $C_n$  des racines  $n$ -ièmes de l'unité est un sous-groupe de  $(\mathbf{C}^*, \cdot)$  isomorphe à  $\mathbf{Z}/n\mathbf{Z}$ .

L'équation cartésienne d'une droite dans  $\mathbf{C}$  est de la forme

$$\Re(\bar{u}z) = c$$

où  $u \in \mathbf{C}^*$  et  $c \in \mathbf{R}$ .

L'équation d'un cercle de centre  $z_0$  et de rayon  $r$  est

$$|z - z_0|^2 = r^2.$$

## 2. Similitudes.

**Définition.** Soient  $a \in \mathbf{C}^*$  et  $b \in \mathbf{C}$ . On définit

- (i) la similitude directe  $\sigma_{a,b}$  comme l'application  $\mathbf{C} \rightarrow \mathbf{C}$  telle que

$$\sigma_{a,b}(z) = az + b.$$

- (ii) la similitude indirecte  $\bar{\sigma}_{a,b}$  comme l'application  $\mathbf{C} \rightarrow \mathbf{C}$  telle que

$$\bar{\sigma}_{a,b}(z) = \bar{a}\bar{z} + \bar{b}$$

### Proposition.

- (i) Les similitudes directes ou indirectes sont des applications affines inversibles ;
- (ii) les similitudes directes ou indirectes forment un sous-groupe du groupe  $GA(\mathbf{R}^2)$  des automorphismes affines de  $\mathbf{R}^2$  ;
- (iii) les similitudes directes forment un sous-groupe distingué du groupe des similitudes.

**Exemples.** Si  $a = 1$ ,  $z \rightarrow z+b$  est une translation. Si  $b = 0$  et  $a = k \in \mathbf{R}^*$ ,  $z \rightarrow az$  est l'homothétie de centre  $O$  de rapport  $k$ . Si  $a = e^{i\theta}$ ,  $z \rightarrow e^{i\theta}z$  est la rotation de centre  $O$  et d'angle  $\theta$ . La similitude indirecte  $z \rightarrow \bar{z}$  (c'est la conjugaison complexe) est la réflexion par rapport à l'axe  $Ox$ . Toute similitude directe est la composée d'une homothétie, d'une rotation et une translation. Toute similitude indirecte est la composée d'une similitude directe et d'une réflexion.

## 3. Homographies.

**Définition.** Soient  $a, b, c, d \in \mathbf{C}$  tels que  $ad - bc \neq 0$ . On définit l'homographie  $h = h_{a,b,c,d}$  par

$$h(z) = \frac{az + b}{cz + d}$$

Notons que si  $c \neq 0$ , son domaine est  $\mathbf{C} \setminus \{-d/c\}$  et son image est  $\mathbf{C} \setminus \{a/c\}$ . On ajoute le point à l'infini  $\infty$  et on définit  $h : \mathbf{C} \cup \{\infty\} \rightarrow \mathbf{C} \cup \{\infty\}$  en posant  $h(-d/c) = \infty$  et  $h(\infty) = a/c$ .

### Proposition.

- (i) La composée de deux homographies est une homographie.

- (ii) Toute homographie est inversible (comme application de  $\mathbf{C} \cup \{\infty\}$  dans lui-même).
- (ii) Les homographies forment un groupe pour la composition.

**Exercice.** Montrer que le groupe des homographies est isomorphe au sous-groupe quotient  $GL(\mathbf{C}^2)/Z$  où  $Z$  est le centre de  $GL(\mathbf{C}^2)$ .

**Proposition.** Etant donnés  $z_2, z_3, z_4 \in \mathbf{C} \cup \{\infty\}$  distincts, il existe une homographie  $h$  et une seule telle que

$$h(z_2) = 1, \quad h(z_3) = 0, \quad h(z_4) = \infty$$

Explicitement, si  $z_2, z_3, z_4 \in \mathbf{C}$ ,

$$h(z) = \frac{z - z_3}{z - z_4} : \frac{z_2 - z_3}{z_2 - z_4}$$

**Definition.** On définit le birapport de 4 points distincts  $z_1, z_2, z_3, z_4$  comme

$$(z_1, z_2, z_3, z_4) = h(z_1)$$

où  $h$  est l'application définie dans la proposition ci-dessus.

**Proposition.** Les homographies conservent le birapport : si  $h$  est une homothétie et si  $z_1, z_2, z_3, z_4$  sont 4 points distincts, alors

$$(h(z_1), h(z_2), h(z_3), h(z_4)) = (z_1, z_2, z_3, z_4)$$

**Théorème.** Soient  $z_1, z_2, z_3, z_4$  distincts. Alors, le birapport  $(z_1, z_2, z_3, z_4)$  est réel si et seulement si les 4 points appartiennent à une droite ou à un cercle.

**Corollaire.** L'image d'une droite ou d'un cercle par une homothétie est une droite ou un cercle.